

Objekt: Knechtle , RRM mit Spülschieber

Kunde: W. Knechtle, Bühler

In Folge der Revisionsarbeiten am Kraftwerk, wurde die Rechenreinigungsmaschine inklusive Spülschieber ersetzt und auf den neuesten Stand der Technik gebracht.

Die Teleskop-RRM ist mit einem Knickarm, welcher von 2 Elektromotoren angetrieben wird, ausgerüstet.

Die Schaltanlage wurde in Form einer Elektronik-Modulsteuerung realisiert. Ihre Aufgabe ist die Steuerung des Rechenreinigers und des Spülschiebers mit den dazugehörigen Hilfsbetrieben.

Die Steuerung kommuniziert mittels potentialfreien Signalen mit der Kraftwerksteuerung.

Technische Daten

Rechen:	Teleskop-RRM mit Knickarm (W+B)
Spülschieber:	Aumaantrieb mit Zahnstange
Steuerung:	Elektronik-Modulsteuerung
Kommunikation:	Potentialfreie Signale
Angesteuerte Anlagenteile:	Elektromotor, Linearmotor, Aumaantrieb, Hilfsbetrieb
Inbetriebnahme:	Mai 2017

